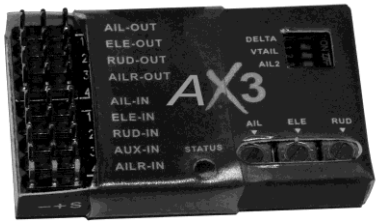
PICHLER

Manuale Master Flight Control N/X 3 pro

Codice art.:15349



Siamo lieti che abbiate scelto il nostro Master Flight Control N/X 3 pro. Avete tra le mani un potente sistema di stabilizzazione del volo per. Nonostante una procedura operativa logica, la gestione richiede alcune conoscenze e abilità. Per acquisire familiarità con il dispositivo in modo rapido e sicuro, leggere attentamente queste istruzioni prima di mettere in funzione il dispositivo. Le istruzioni di sicurezza sono di grande importanza.

Vi auguriamo molto piacere e successo con il Master Flight Control System N/X 3 pro.

Istruzioni per l'uso e la sicurezza

Quando si utilizza il Master Flight Control System N/X 3 pro è necessario osservare le istruzioni di sicurezza.

- La messa in servizio e l'utilizzo del sistema richiedono un'esperienza fondamentale nel trattare modelli di volo radiocomandati .
- Questo prodotto è progettato per aeromodellisti con esperienza. Il modello di volo in cui il sistema deve essere utilizzato deve poter essere controllato in modo sicuro e semplice.
- I principianti senza le conoscenze necessarie sono fortemente raccomandati di non eseguire la messa in servizio in modo indipendente, ma di assicurarsi l'aiuto di un pilota esperto. Questo è l'unico modo per garantire il funzionamento sicuro di un modello con questa stabilizzazione..
- Anche come pilota esperto, considera tutte le İstruzioni di installazione e di funzionamento.
- Controllare il funzionamento del sistema prima di ogni utilizzo.
- Assicurati di osservare tutte le norme di sicurezza e le avvertenze dei produttori dei componenti che utilizzi.

Attenzione: Il Master Flight Control System N/X 3 pro deve essere ricalibrato dopo una nuova installazione, un cambio del radiocomando o dopo aver cambiato il trimmaggio del trasmettitore. In caso contrario, potrebbero verificarsi malfunzionamenti quando si passa alla modalità HOLD. Per calibrare il sistema, commutare l'interruttore della modalità aereo avanti e indietro due volte tra la modalità 'RATE' e 'HOLD' entro un secondo .

Descrizione funzionale e applicazione

Il Master Flight Control N/X 3 pro è un sistema di stabilizzazione del volo piccolo e leggero per modelli di superficie che consente di stabilizzare tutti e tre gli assi del modello. Sono supportati i soliti tipi di un modello di volo con geometria di superficie normale, con uno o due servi alettoni, ali volanti e modelli con impennaggio a V. Il giroscopio è dotato della più recente tecnologia MEMS. Un modello equipaggiato con il Master Flight Control N/X3 pro vola particolarmente stabile.

Inoltre, il sistema giroscopico ha le seguenti caratteristiche:

- Sono disponibili tre diverse modalità di volo:
  a) Modalità RATE (modalità di smorzamento per i normali set di volo)
  b) Modalità HOLD (modalità 3D per esperti)
  c) GYRO / stabilizzazione spento, il controllo di posizione del modello viene effettuato esclusivamente dal radiocomando
- Due tipi di regolazione della sensibilità
  a) Impostazione dal trasmettitore
  b) Regolazione tramite controllo trim sull'unità Master Flight Control.
- L'algoritmo software avanzato fornisce una sensazione di controllo più precisa e sensibile

Dati tecnici

Tensione di funzionamento:	5,0 V – 6,0 V DC
Dimensioni:	40 x 25 x 8 mm
Peso:	circa 6,5 g

Contenuto della confezione

Oltre a queste istruzioni per l'uso e al giroscopio, sono inclusi 5 cavi patch e 2 adesivi di montaggio su entrambi i lati .

Indicatori di stato a LED

LED spento: N/X3 in modalità 'GYRO off' (spento) LED
LED acceso: N/X3 in modalità 'RATE'
LED lampeggiante: N/X 3 in modalità 'HOLD'

Connessioni e controlli

Ingressi:
AIL IN: Ingresso Alettoni sx
ELE IN: Ingresso Timone direzionale
RUD IN: Ingresso Timone profondità
AUX IN: Modalità di ingresso /impostazione della sensibilità
AILR IN: Ingresso alettoni destra

Uscite:
AIL OUT: Uscita alettone sinistro
ELE OUT: Uscita timone direzionale
RUD OUT: Uscita timone profondità
AILR OUT: Uscita alettone destra

Impostazione della sensibilità:
AIL: manopola di regolazione dell'alettone
RUD: manopola di regolazione del timone profondità
ELE: manopola di regolazione time direzionale

Passaggio 1: assemblaggio

Si prega di leggere attentamente le istruzioni di montaggio prima di iniziare l'installazione nel modello. L'unità di controllo deve essere montata su una superficie esattamente diritta e stabile, vicino al baricentro del modello. Assicurarsi che il lato longitudinale del N/X3 punti nella direzione del volo.

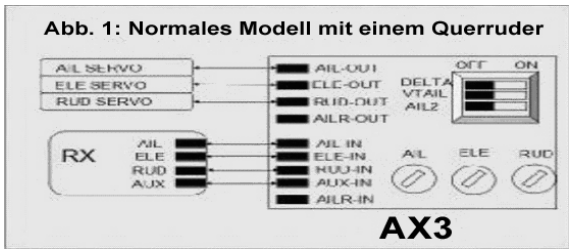
Passaggio 2: selezionare il tipo di modello

In fabbrica, l'unità Master Flight Control N/X3 è configurata per operare un modello di volo con geometria di superficie normale. Con l'aiuto degli interruttori DIP, è possibile specificare le impostazioni per il modello, indipendentemente dal fatto che si disponga di uno o due servi alettoni, fla, delta (ali volanti) o impennaggio a V. Dopo una nuova impostazione, è necessario spegnere e riaccendere l'alimentatore integrato per applicare la nuova configurazione .

Passaggio 3: connessioni servo e ricevitore

Si prega di effettuare le coincidenze peri singoli tipi di modello di volo in base alle seguenti quattro illustrazioni.

Immagine 1: Modello normale con 1 alettone



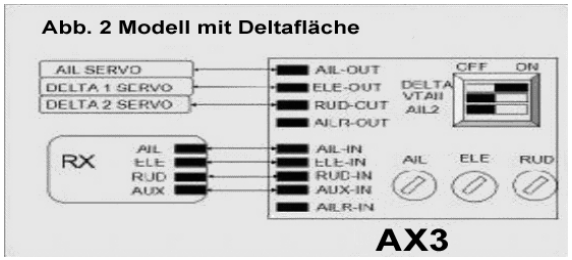


Abb. 2 Modell mit Deltafläche

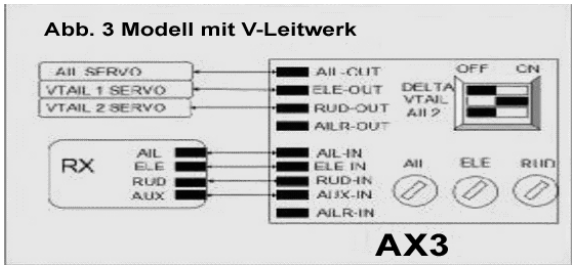


Abb. 3 Modell mit V-Leitwerk

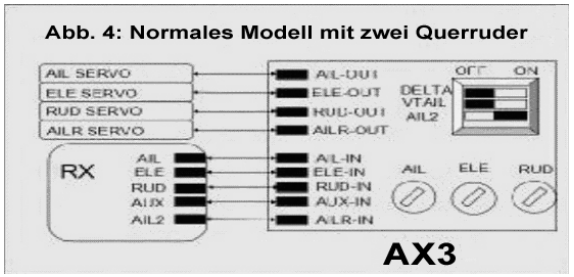


Abb. 4: Normales Modell mit zwei Querruder

2. Modello con delta, 3. Modello impenn. a V. 4 con 2 alettoni

Passo 4: Cambio di modalità e regolazione della sensibilità al trasmettitore

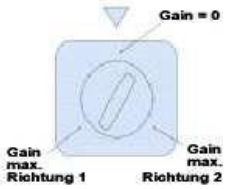
Per commutare le modalità di volo (RATE / HOLD / GYRO) dal trasmettitore, è necessario assegnare un interruttore a 3 pos. sul trasmettitore al canale collegato all'ingresso 'AUX-IN' al ricevitore. Quando si utilizza un interruttore a 2 pos., è possibile passare solo tra RATE e HOLD. Se al trasmettitore non viene assegnato alcun canale di commutazione, la modalità RATE è automaticamente attiva. Se il trasmettitore dispone di una funzione di regolazione di fine corsa, è possibile utilizzare il punto finale del canale di commutazione per determinare la sensibilità del giroscopio.

Passo 5: Direzione dell'azione e intensità

Prima di ogni volo controlla se la direzione di azione del giroscopio a 3 assi è corretto, altrimenti c'è il rischio di perdere il controllo del modello.

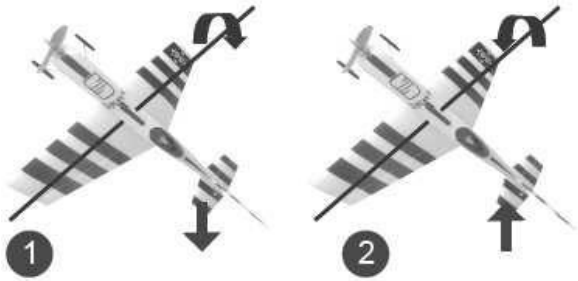
Con i tre piccoli potenziometri, è possibile regolare separatamente sia la sensibilità (gain) come anche la direzione di azione per ciascuna funzione del timone. L'assegnazione corrisponde al seguente schema:

Posizione ore 7:00: max. Sensibilità alla direzione 1
Posizione 12:00: Sensibilità impostata su '0'
Posizione ore 5:00: max. Sensibilità per la direzione 2

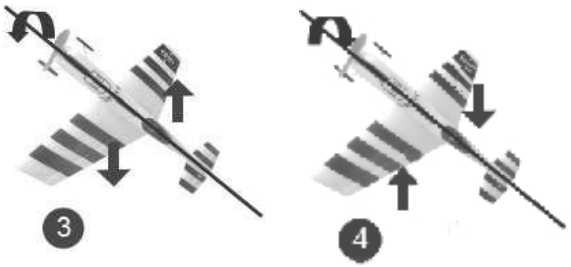


Sollevare il modello e spostarlo attorno agli assi verticale, trasversale e longitudinale Osserva se la rispettiva direzione d'azione è corretta.

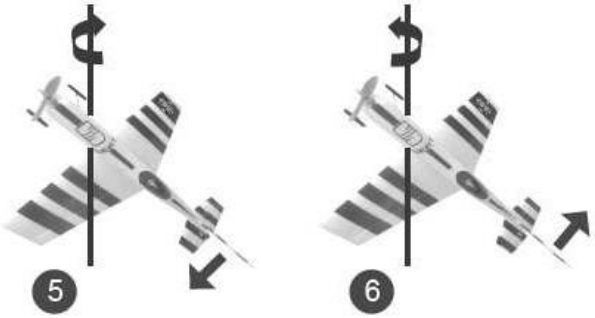
Rotazione attorno all'asse trasversale, funzione timone direzionale (Fig. 1/2)



Rotazione attorno all'asse longitudinale, funzione alettone (Fig. 3/4)



Rotazione attorno all'asse verticale, funzione timone profondità (Fig. 5/6)



Passaggio 6: Ricalibrare il sistema

Per calibrare il sistema, commutare l'interruttore in modalità aereo avanti e indietro due volte tra la modalità "RATE" e "HOLD" entro un secondo.

Fase 7: Controlli di lavoro e post-volo

1. Se il modello oscilla attorno a uno o più assi in volo, la sensibilità è troppo alta, cambiare l'impostazione. Se l'effetto stabilizzante è troppo basso, aumentare la sensibilità.
2. Assicurarsi che il giroscopio sia ancora montato correttamente.
3. Se il modello si comporta in modo incontrollabile in volo , spegnere il sistema dopo l'atterraggio, controllare tutto con molta attenzione prima del volo successivo fino a quando non si è trovato il problema.
4. In caso di interruzione dell'alimentazione, il sistema passa automaticamente alla modalità "GYRO off".
5. Se è necessario ricalibrare il sistema, passare alla modalità 'RATE' ed eseguire la ricalibrazione come descritto nel passaggio 6.

Esclusione di reponsabilità / Garanzia

Le condizioni e i metodi per l'installazione, il funzionamento, l'uso e la manutenzione di questo prodotto non possono essere monitorate dall'azienda. Pichler Kunststofftechnik. Pertanto, l'azienda Pichler Kunststofftechnik non è responsabile per eventuali perdite, danni o costi derivanti da un uso e un funzionamento errato o in qualsiasi modo ad esso correlati. Nella misura consentita dalla legge, l'obbligo di pagare i danni, indipendentemente dai motivi legali, è limitato al valore della fattura. Ulteriori richieste di risarcimento danni fogliari sono assolutamente escluse. Per rimediare ai difetti di garanzia e per la riparazione, inviare il prodotto all'indirizzo indicato di seguito. In caso di conferma, allegare la ricevuta di acquisto del sistema Master Flight Control N/X3 e fornire informazioni sull'errore, la sua origine e gli effetti. La consegna a noi deve essere gratuita, le consegne non gratuite non saranno accettate. Non possiamo accettare alcuna responsabilità per danni o perdite della merce da voi inviata.

Eggenfelden a maggio 2022

Riserva di errori e modifiche

Pichler Kunststofftechnik GmbH
Lauterbachstr. 19 anni
D-84307 Eggenfelden, Germania

Telefono:+49-0)8721/96900
Fax: +49-(0)8721/7214

www.Pichler-modellbau.de
E-mail: info@pichler.de